

## Euler 2D dans des domaines non réguliers

---

**Christophe Lacave**

Université de Paris Diderot (Paris VII), France

partiellement en collaboration avec David Gérard-Varet (Paris VII)

Séminaire du LJLL, Paris, 27 Janvier 2012

---

# Plan de l'exposé

- 1 Solution forte dans un domaine régulier**
- 2 Solution faible dans 2 domaines non réguliers**
- 3 Existence de solution faible dans les domaines singuliers**
  - Domaines bornés simplement connexes
  - Domaines bornés avec un nombre fini de trous
  - Domaines non bornés avec un trou
- 4 Loi de Biot-Savart dans les domaines simplement connexes**
- 5 Unicité des solutions faibles dans quelques domaines singuliers**
  - Propriétés de la solution
  - Méthode de Liapounov
  - Preuve de l'unicité

# Plan de l'exposé

- 1 Solution forte dans un domaine régulier**
- 2 Solution faible dans 2 domaines non réguliers**
- 3 Existence de solution faible dans les domaines singuliers**
  - Domaines bornés simplement connexes
  - Domaines bornés avec un nombre fini de trous
  - Domaines non bornés avec un trou
- 4 Loi de Biot-Savart dans les domaines simplement connexes**
- 5 Unicité des solutions faibles dans quelques domaines singuliers**
  - Propriétés de la solution
  - Méthode de Liapounov
  - Preuve de l'unicité

# Plan de l'exposé

- 1 Solution forte dans un domaine régulier**
- 2 Solution faible dans 2 domaines non réguliers**
- 3 Existence de solution faible dans les domaines singuliers**
  - Domaines bornés simplement connexes
  - Domaines bornés avec un nombre fini de trous
  - Domaines non bornés avec un trou
- 4 Loi de Biot-Savart dans les domaines simplement connexes**
- 5 Unicité des solutions faibles dans quelques domaines singuliers**
  - Propriétés de la solution
  - Méthode de Liapounov
  - Preuve de l'unicité

# Plan de l'exposé

- 1 Solution forte dans un domaine régulier**
- 2 Solution faible dans 2 domaines non réguliers**
- 3 Existence de solution faible dans les domaines singuliers**
  - Domaines bornés simplement connexes
  - Domaines bornés avec un nombre fini de trous
  - Domaines non bornés avec un trou
- 4 Loi de Biot-Savart dans les domaines simplement connexes**
- 5 Unicité des solutions faibles dans quelques domaines singuliers**
  - Propriétés de la solution
  - Méthode de Liapounov
  - Preuve de l'unicité

# Plan de l'exposé

- 1 Solution forte dans un domaine régulier**
- 2 Solution faible dans 2 domaines non réguliers**
- 3 Existence de solution faible dans les domaines singuliers**
  - Domaines bornés simplement connexes
  - Domaines bornés avec un nombre fini de trous
  - Domaines non bornés avec un trou
- 4 Loi de Biot-Savart dans les domaines simplement connexes**
- 5 Unicité des solutions faibles dans quelques domaines singuliers**
  - Propriétés de la solution
  - Méthode de Liapounov
  - Preuve de l'unicité

# Plan de l'exposé

- 1 Solution forte dans un domaine régulier**
- 2 Solution faible dans 2 domaines non réguliers**
- 3 Existence de solution faible dans les domaines singuliers**
  - Domaines bornés simplement connexes
  - Domaines bornés avec un nombre fini de trous
  - Domaines non bornés avec un trou
- 4 Loi de Biot-Savart dans les domaines simplement connexes**
- 5 Unicité des solutions faibles dans quelques domaines singuliers**
  - Propriétés de la solution
  - Méthode de Liapounov
  - Preuve de l'unicité

# Equations d'Euler

Soit  $u = (u_1, u_2)$  la vitesse d'un fluide idéal incompressible se déplaçant dans un domaine  $\Omega$  de  $\mathbb{R}^2$ . Soit  $p$  la pression du fluide. L'évolution d'un tel fluide est gouverné par les équations d'Euler :

$$\left\{ \begin{array}{ll} \partial_t u + u \cdot \nabla u = -\nabla p(+g) & \text{dans } (0, \infty) \times \Omega \\ \operatorname{div} u = 0 & \text{dans } [0, \infty) \times \Omega \\ u \cdot n = 0 & \text{dans } [0, \infty) \times \partial\Omega \\ \lim_{|x| \rightarrow \infty} |u| = 0 & \text{pour } t \in [0, \infty) \\ u(0, x) = u_0(x) & \text{dans } \Omega \end{array} \right.$$



## Résultats connus

Si  $u_0$  est régulier alors il existe une unique solution forte globale aux équations d'Euler quand

- $\Omega$  est un domaine borné régulier (Wolibner, 1933)
- $\Omega$  est le plan en entier  $\mathbb{R}^2$  (McGrath, 1967)
- $\Omega$  est un domaine extérieur régulier (Kikuchi, 1983)

Une quantité importante pour ce problème est le tourbillon/vorticité :

$$\omega = \operatorname{rot} u = \partial_1 u_2 - \partial_2 u_1.$$

Equation de la vorticité :

$$\partial_t \omega + u \cdot \nabla \omega = 0$$

### Remarque

$$\omega_0 \in L^p \implies \omega(t, \cdot) \in L^p \forall t > 0.$$

Si  $\omega_0 \in L^1 \cap L^\infty(\Omega)$ , alors il existe une unique solution faible globale aux équations d'Euler quand le domaine est régulier (Yudovich, 1963).

Si  $\omega_0 \in L^1 \cap L^p(\Omega)$  (avec  $p > 1$ ), alors il existe une solution faible globale aux équations d'Euler quand le domaine est régulier (Diperna-Majda, 1987).

Estimation de  $u$  ?

Le noyau de Biot et Savart correspond à des opérateurs  $\nabla \Delta^{-1}$ , qui ne vérifient des bonnes estimations que pour  $\partial\Omega \in C^{1,1}$  (au moins).

# Plan de l'exposé

- 1 Solution forte dans un domaine régulier
- 2 Solution faible dans 2 domaines non réguliers**
- 3 Existence de solution faible dans les domaines singuliers
  - Domaines bornés simplement connexes
  - Domaines bornés avec un nombre fini de trous
  - Domaines non bornés avec un trou
- 4 Loi de Biot-Savart dans les domaines simplement connexes
- 5 Unicité des solutions faibles dans quelques domaines singuliers**
  - Propriétés de la solution
  - Méthode de Liapounov
  - Preuve de l'unicité

# Les domaines convexes

## **Proposition**

*Si  $\Omega$  est convexe, la solution  $\psi$  du problème de Dirichlet*

$$\Delta\psi = f \text{ dans } \Omega, \quad \psi|_{\partial\Omega} = 0$$

*appartient à  $H^2(\Omega)$  quand le terme de source  $f$  appartient à  $L^2(\Omega)$ , sans aucune hypothèse sur la régularité du domaine.*

## **Théorème (Taylor, 2000)**

Il existe une solution faible globale aux équations d'Euler quand  $\Omega$  est un domaine borné convexe.

# L'extérieur d'un arc de Jordan

Soit  $\Gamma$  un arc de Jordan de classe  $C^2$ , et  $\Omega := \mathbb{R}^2 \setminus \Gamma$ .

## Théorème (C.L., 2009)

Soit  $u_0$  une donnée initiale telle que  $\text{rot } u_0 \in L_c^\infty(\Omega)$ , alors il existe une solution faible globale aux équations d'Euler.

## Remarque

*$u$  est continue jusqu'à  $\Gamma$ , avec des valeurs différentes de chaque côté, sauf aux extrémités où  $u$  explose comme  $1/\sqrt{|x|}$ .*

# Plan de l'exposé

- 1 Solution forte dans un domaine régulier
- 2 Solution faible dans 2 domaines non réguliers
- 3 Existence de solution faible dans les domaines singuliers**
  - Domaines bornés simplement connexes
  - Domaines bornés avec un nombre fini de trous
  - Domaines non bornés avec un trou
- 4 Loi de Biot-Savart dans les domaines simplement connexes
- 5 Unicité des solutions faibles dans quelques domaines singuliers
  - Propriétés de la solution
  - Méthode de Liapounov
  - Preuve de l'unicité

# Plan de l'exposé

- 1 Solution forte dans un domaine régulier
- 2 Solution faible dans 2 domaines non réguliers
- 3 Existence de solution faible dans les domaines singuliers**
  - Domaines bornés simplement connexes
  - Domaines bornés avec un nombre fini de trous
  - Domaines non bornés avec un trou
- 4 Loi de Biot-Savart dans les domaines simplement connexes
- 5 Unicité des solutions faibles dans quelques domaines singuliers
  - Propriétés de la solution
  - Méthode de Liapounov
  - Preuve de l'unicité

# Domaines bornés simplement connexes

## Hypothèse

$\Omega$  est un domaine borné simplement connexe.

$\Omega$  est une limite au sens d'Hausdorff de  $\Omega_n$  (ouvert régulier simplement connexe)



## $\gamma$ -convergence d'ouverts bornés

Soit  $\Omega_n \subset D$ . On dit que  $(\Omega_n)_{n \in \mathbb{N}}$   $\gamma$ -converge vers  $\Omega \subset D$  si pour tout  $f \in H^{-1}(D)$ , la suite de solutions  $\psi_n \in H_0^1(\Omega_n)$  de

$$-\Delta \psi_n = f \text{ dans } \Omega_n, \quad \psi_n|_{\partial\Omega_n} = 0.$$

converge fortement dans  $H_0^1(D)$  vers la solution  $\psi \in H_0^1(\Omega)$  de

$$-\Delta \psi = f \text{ dans } \Omega, \quad \psi|_{\partial\Omega} = 0.$$

### **Théorème (Sverak, 1993)**

Nous supposons que le nombre de composante connexe de  $D \setminus \Omega_n$  est uniformément borné dans  $n$ . Si  $(\Omega_n)_{n \in \mathbb{N}}$  converge au sens d'Hausdorff vers  $\Omega$ , la suite  $\gamma$ -converge vers  $\Omega$ .

## $\gamma$ -convergence d'ouverts bornés

Soit  $\Omega_n \subset D$ . On dit que  $(\Omega_n)_{n \in \mathbb{N}}$   $\gamma$ -converge vers  $\Omega \subset D$  si pour tout  $f \in H^{-1}(D)$ , la suite de solutions  $\psi_n \in H_0^1(\Omega_n)$  de

$$-\Delta \psi_n = f \text{ dans } \Omega_n, \quad \psi_n|_{\partial \Omega_n} = 0.$$

converge fortement dans  $H_0^1(D)$  vers la solution  $\psi \in H_0^1(\Omega)$  de

$$-\Delta \psi = f \text{ dans } \Omega, \quad \psi|_{\partial \Omega} = 0.$$

### Proposition (convergence de Mosco)

$(\Omega_n)_{n \in \mathbb{N}}$   $\gamma$ -converge vers  $\Omega$  si et seulement si les deux propriétés suivantes sont vérifiées :

- 1 Pour tout  $\psi \in H_0^1(\Omega)$ , il existe une suite  $(\psi_n)_{n \in \mathbb{N}}$  avec  $\psi_n$  dans  $H_0^1(\Omega_n)$  qui converge vers  $\psi$ .
- 2 Pour toute suite  $(\psi_n)_{n \in \mathbb{N}}$  avec  $\psi_n$  dans  $H_0^1(\Omega_n)$ , convergeant faiblement vers  $\psi$  dans  $H_0^1(D)$ ,  $\psi \in H_0^1(\Omega)$ .

## Approximation

Soit  $\Omega_n \rightarrow \Omega$  et  $\omega^0 := \text{rot } u^0 \in L^\infty(\Omega)$ . Par troncature et convolution, il existe  $\omega_n^0 \in C_c^\infty(\Omega_n)$  tel que

$$\omega_n^0 \rightarrow \omega^0 \quad \text{faiblement dans } L^p(\Omega), \quad \|\omega_n^0\|_{L^p} \leq \|\omega^0\|_{L^p}, \quad \forall p \in [1, \infty].$$

Il existe un unique champ de vecteur  $u_n^0 \in C_c^\infty(\overline{\Omega_n})$  satisfaisant

$$\text{rot } u_n^0 = \omega_n^0, \quad \text{div } u_n^0 = 0, \quad u_n^0 \cdot n|_{\partial\Omega_n} = 0.$$

Soit  $u_n$  la solution forte aux équations d'Euler dans  $\Omega_n$ , alors

$$u_n(t, x) = \nabla^\perp \psi_n^0(t, x)$$

où  $\psi_n^0$  vérifie le problème de Dirichlet

$$\Delta \psi_n^0 = \omega_n := \text{rot } u_n \quad \text{dans } \Omega_n, \quad \psi_n^0|_{\partial\Omega_n} = 0.$$

## Partie à noyau

Estimation d'énergie :  $\|\nabla\psi_n^0(t, \cdot)\|_{L^2}^2 \leq \|\omega_n(t, \cdot)\|_{L^2} \|\psi_n^0(t, \cdot)\|_{L^2}$ .

Inégalité de Poincaré sur  $D$  :  $\|\psi_n^0(t, \cdot)\|_{H_0^1(\Omega_n)} \leq C$ .

$$\Delta(\partial_t \psi_n^0) = \partial_t \omega_n = -\operatorname{div}(u_n \omega_n), \quad \partial_t \psi_n^0|_{\partial\Omega_n} = 0$$

$$\implies \|\partial_t \psi_n^0(t, \cdot)\|_{H_0^1(D)} \leq C.$$

$\psi_n^0 \rightharpoonup \psi^0$  faible\* dans  $W^{1,\infty}(0, T; H_0^1(D))$  et fort dans  $C^0(0, T; L^2(D))$ .

où  $\Delta\psi^0(t, \cdot) = \omega(t, \cdot)$  dans  $\mathcal{D}'(\Omega)$  avec  $\psi^0(t, \cdot) \in H_0^1(\Omega)$ .

$$\int \int |\nabla\psi_n^0|^2 = - \int \int \omega_n \psi_n^0 \rightarrow - \int \int \omega \psi^0 = \int \int |\nabla\psi^0|^2.$$

Alors  $\psi_n^0$  vers  $\psi^0$  dans  $L^2(0, T; H_0^1(D))$ .

# Théorème d'existence dans les domaines bornés simplement connexes

## Théorème (Gerard Varet - C.L.)

Soit  $p > 1$  et  $u_0$  une donnée initiale telle que

$$u^0 \in L^2(\Omega), \quad \operatorname{rot} u^0 \in L^p(\Omega), \quad \operatorname{div} u^0 = 0, \quad u^0 \cdot n|_{\partial\Omega} = 0,$$

alors il existe une solution faible globale aux équations d'Euler dans  $\Omega$  telle que

$$u \in L^\infty(\mathbb{R}^+; L^2(\Omega)) \quad \text{et} \quad \operatorname{rot} u \in L^\infty(\mathbb{R}^+; L^p(\Omega)).$$

Résumé : nous avons considéré  $u_n$  une solution forte des équations d'Euler sur  $\Omega_n$ , et nous avons obtenu de la bonne condition au bord grâce à la  $\gamma$ -convergence.

Application : rugosité...

# Plan de l'exposé

- 1 Solution forte dans un domaine régulier
- 2 Solution faible dans 2 domaines non réguliers
- 3 Existence de solution faible dans les domaines singuliers**
  - Domaines bornés simplement connexes
  - Domaines bornés avec un nombre fini de trous
  - Domaines non bornés avec un trou
- 4 Loi de Biot-Savart dans les domaines simplement connexes
- 5 Unicité des solutions faibles dans quelques domaines singuliers
  - Propriétés de la solution
  - Méthode de Liapounov
  - Preuve de l'unicité

# Domaines bornés avec un nombre fini de trous

## Hypothèse

$\Omega$  est un domaine borné avec un nombre fini de trous et ces trous sont de capacité positive.

$$\Omega := \tilde{\Omega} \setminus \left( \bigcup_{i=1}^k \mathcal{C}^i \right), \quad k \in \mathbb{N} \text{ avec}$$

- (H1)  $\tilde{\Omega}$  est un ouvert borné simplement connexe ;  
 $\tilde{\Omega}$  est une limite au sens d'Hausdorff de  $\tilde{\Omega}_n$  (ouvert régulier simplement connexe)
- (H2)  $\mathcal{C}^i$  est un compact connexe,  $\subset \tilde{\Omega}$  et  $\mathcal{C}^i \cap \mathcal{C}^j = \emptyset \forall j \neq i$  ;
- (H3)  $\text{cap}(\mathcal{C}^i) > 0$ , pour tout  $i = 1 \dots k$ .

# Capacité

$\text{cap}(E) := \inf\{\|v\|_{H^1(\mathbb{R}^N)}^2, v \geq 1 \text{ p.p dans un voisinage de } E\}.$

## Proposition

- ❶ Pour tout compact  $K$  inclus dans un ouvert borné  $D$ ,  
 $\text{cap}(K) = \text{cap}(\partial K).$
- ❷ Si  $E \subset \mathbb{R}^N$  est contenu dans une variété de dimension  $N - 2$ ,  
alors  $\text{cap}(E) = 0.$
- ❸ Si  $E \subset \mathbb{R}^N$  contient un morceau d'une hypersurface régulière  
(variété de  $N-1$ ), alors  $\text{cap}(E) > 0.$
- ❹ Si  $\Omega \subset D$ , alors

$$\left(u \in H_0^1(\Omega)\right) \iff \left(u \in H_0^1(D) \text{ and } u = 0 \text{ quasiment partout dans } D \setminus \Omega\right).$$



## Approximation

Il existe un unique champ de vecteur  $u_n^0 \in C_c^\infty(\overline{\Omega_n})$  satisfaisant

$$\operatorname{rot} u_n^0 = \omega_n^0, \quad \operatorname{div} u_n^0 = 0, \quad u_n^0 \cdot n|_{\partial\Omega_n} = 0, \quad \int_{J_i} u_n^0 \cdot \tau ds = \int_{J_i} u^0 \cdot \tau ds.$$

Soit  $u_n$  la solution forte aux équations d'Euler  $\Omega_n$ , alors

$$u_n(t, x) = \nabla^\perp \psi_n^0(t, x) + \sum_{i=1}^k \alpha_n^i(t) \nabla^\perp \psi_n^i(x)$$

où  $\psi_n^0$  satisfait le problème de Dirichlet

$$\Delta \psi_n^0 = \omega_n := \operatorname{rot} u_n \text{ dans } \Omega_n, \quad \psi_n^0|_{\partial\Omega_n} = 0$$

où  $\psi_n^i$ ,  $i = 1 \dots k$  sont des fonctions harmoniques vérifiant

$$\Delta \psi_n^i = 0 \text{ dans } \Omega_n, \quad \frac{\partial \psi_n^i}{\partial \tau}|_{\partial\Omega_n} = 0, \quad \int_{\partial\mathcal{O}_n} \frac{\partial \psi_n^i}{\partial n} = \delta_{ij}, \quad \psi_n^i|_{\partial\tilde{\Omega}_n} = 0.$$

# Partie harmonique

Soit  $\Delta \phi_n^i = 0$ ,  $\phi_n^i|_{\partial\tilde{\Omega}_n} = 0$ ,  $\phi_n^i|_{\partial\mathcal{O}_n^i} = \delta_{ij}$ , alors  $\psi_n^i = \sum_{j=1}^k c_n^{i,j} \phi_n^j$ .

$\gamma$ -convergence  $\implies \phi_n^i \rightarrow \phi^i$  dans  $H_0^1(D)$ .

De plus  $Id = C_n P_n$  avec  $C_n = (c_n^{i,j})$  et  $P_n = (\int_{\Omega_n} \nabla \phi_n^i \cdot \nabla \phi_n^j)$ .

## Lemme

Si  $\text{cap}(C^i) > 0 \forall i$ , alors  $P$  est inversible.

Conclusion :  $\psi_n^i \rightarrow \psi^i$  dans  $H_0^1(D)$ .

# alpha

$$\alpha_n^i = \int_{\Omega_n} \phi_n^i \omega_n \, dx + \int_{\partial O_n^i} u_n^0 \cdot \tau \, ds.$$

$$\alpha_n^i = \int_{\Omega_n} \phi_n^i \omega_n \, dx + \int_{J^i} u^0 \cdot \tau \, ds - \int_{A_n^i} \omega_n^0 \, dx$$

Alors  $\alpha_n^i$  converge faible\* dans  $L^\infty(0, T)$  (convergence forte plus tard).

## Partie à noyau

Estimation d'énergie :  $\|\nabla\psi_n^0(t, \cdot)\|_{L^2}^2 \leq \|\omega_n(t, \cdot)\|_{L^2} \|\psi_n^0(t, \cdot)\|_{L^2}$ .

Inégalité de Poincaré sur  $D$  :  $\|\psi_n^0(t, \cdot)\|_{H_0^1(\Omega_n)} \leq C$ .

Conservation de l'énergie :  $\|u_n(t)\|_{L^2(\Omega_n)} = \|u_n^0\|_{L^2(\Omega_n)} \leq C$ .

$$\Delta(\partial_t \psi_n^0) = \partial_t \omega_n = -\operatorname{div}(u_n \omega_n), \quad \partial_t \psi_n^0|_{\partial\Omega_n} = 0$$

$$\implies \|\partial_t \psi_n^0(t, \cdot)\|_{H_0^1(D)} \leq C.$$

$\psi_n^0 \rightarrow \psi^0$  faible\* dans  $W^{1,\infty}(0, T; H_0^1(D))$  et fort dans  $C^0(0, T; L^2(D))$ .

où  $\Delta\psi^0(t, \cdot) = \omega(t, \cdot)$  dans  $\mathcal{D}'(\Omega)$  avec  $\psi^0(t, \cdot) \in H_0^1(\Omega)$ .

$$\int \int |\nabla\psi_n^0|^2 = - \int \int \omega_n \psi_n^0 \rightarrow - \int \int \omega \psi^0 = \int \int |\nabla\psi^0|^2.$$

Alors  $\psi_n^0$  vers  $\psi^0$  dans  $L^2(0, T; H_0^1(D))$ .

# Théorème d'existence dans les domaines bornés

## Théorème (Gerard Varet - C.L.)

Soit  $p > 1$  et  $u_0$  une donnée initiale telle que

$$u^0 \in L^2(\Omega), \quad \operatorname{rot} u^0 \in L^p(\Omega), \quad \operatorname{div} u^0 = 0, \quad u^0 \cdot n|_{\partial\Omega} = 0,$$

alors il existe une solution faible globale aux équations d'Euler dans  $\Omega$  telle que

$$u \in L^\infty(\mathbb{R}^+; L^2(\Omega)) \quad \text{et} \quad \operatorname{rot} u \in L^\infty(\mathbb{R}^+; L^p(\Omega)).$$

Résumé : nous avons considéré  $u_n$  une solution forte des équations d'Euler sur  $\Omega_n := \tilde{\Omega}_n \setminus \left( \bigcup_{i=1}^k \overline{O_n^i} \right)$ , et nous avons obtenu de la compacité grâce à la  $\gamma$ -convergence.

**Application : capture de fluide...**

# Plan de l'exposé

- 1 Solution forte dans un domaine régulier
- 2 Solution faible dans 2 domaines non réguliers
- 3 Existence de solution faible dans les domaines singuliers**
  - Domaines bornés simplement connexes
  - Domaines bornés avec un nombre fini de trous
  - Domaines non bornés avec un trou
- 4 Loi de Biot-Savart dans les domaines simplement connexes
- 5 Unicité des solutions faibles dans quelques domaines singuliers
  - Propriétés de la solution
  - Méthode de Liapounov
  - Preuve de l'unicité

# Domaines non bornés avec un trou

## Hypothèse

$\Omega$  est un ouvert avec un seul trou et ce trou est de capacité positive.

$$\Omega := \mathbb{R}^2 \setminus \mathcal{C}, \quad k \in \mathbb{N} \text{ avec}$$

(H1)  $\mathcal{C}$  est un compact connexe ;

$\mathcal{C}$  est une limite d'Hausdorff de  $\overline{O_n}$  (ouvert borné régulier simplement connexe).

(H2)  $\text{cap}(\mathcal{C}) > 0$ .

# Approximation

Soit  $\Omega_n := \mathbb{R}^2 \setminus \overline{O_n}$  et  $\omega^0 := \text{rot } u^0 \in L_c^\infty(\Omega)$ . Par troncature et convolution, il existe  $\omega_n^0 \in C_c^\infty(\Omega_n)$  tel que

$$\omega_n^0 \rightarrow \omega^0 \quad \text{faiblement dans } L^p(\Omega), \quad \|\omega_n^0\|_{L^p} \leq \|\omega^0\|_{L^p}, \quad \forall p \in [1, \infty].$$

Soit  $u_n$  la solution forte aux équations d'Euler  $\Omega_n$ , alors

$$u_n(t, x) = \nabla^\perp \psi_n^0(t, x) + \alpha_n(t) \nabla^\perp \psi_n(x)$$

où  $\psi_n^0$  satisfait le problème de Dirichlet

$$\Delta \psi_n^0 = \omega_n := \text{rot } u_n \text{ dans } \Omega_n, \quad \psi_n^0|_{\partial\Omega_n} = 0, \quad \psi_n^0(x) = \mathcal{O}\left(\frac{1}{|x|}\right) \text{ à l'infini};$$

alors que  $\psi_n$  est la fonction harmonique vérifiant

$$\Delta \psi_n = 0 \text{ dans } \Omega_n, \quad \frac{\partial \psi_n^i}{\partial \tau}|_{\partial\Omega_n} = 0, \quad \int_{\partial O_n} \frac{\partial \psi_n}{\partial n} = 1, \quad \psi_n(x) = \mathcal{O}(\ln |x|)$$



$$\alpha_n(t) \equiv \alpha_n = \int_{\partial O_n} u_n^0 \cdot \tau \, ds + \int_{\Omega_n} \omega_n^0 = \int_{\partial J} u_n^0 \cdot \tau \, ds - \int_{A_n} \omega_n^0 + \int_{\Omega_n} \omega_n^0$$

hence

$$\alpha_n \rightarrow \alpha := \int_J u^0 \cdot \tau \, ds + \int_{C_{ub}(J)} \omega^0.$$

# Inégalité uniforme de Poincaré dans des domaines extérieurs

## Lemme

Soit  $\rho$  un réel positif tel que  $\mathcal{C} \subset B(0, \rho)$ . Si  $\Omega$  vérifie (H1')-(H2'), alors il existe  $C_\rho > 0$  et  $N_\rho$ , dépendant seulement de  $\rho$ , tel que

$$\|\varphi\|_{L^2(\Omega_n \cap B(0, \rho))} \leq C_\rho \|\nabla \varphi\|_{L^2(\Omega_n \cap B(0, \rho))}, \quad \forall \varphi \in C_c^\infty(\Omega_n), \quad \forall n \geq N_\rho.$$

Nous avons besoin de contrôler uniformément la taille du support de  $\omega_n$ . Equation de transport : nous avons besoin de contrôler uniformément la vitesse loin du bord.

# Plan de l'exposé

- 1 Solution forte dans un domaine régulier
- 2 Solution faible dans 2 domaines non réguliers
- 3 Existence de solution faible dans les domaines singuliers
  - Domaines bornés simplement connexes
  - Domaines bornés avec un nombre fini de trous
  - Domaines non bornés avec un trou
- 4 Loi de Biot-Savart dans les domaines simplement connexes**
- 5 Unicité des solutions faibles dans quelques domaines singuliers
  - Propriétés de la solution
  - Méthode de Liapounov
  - Preuve de l'unicité

# Loi de Biot-Savart

Pour  $\omega_n(t, \cdot)$  et  $\gamma \in \mathbb{R}$  donnés, il existe un unique champ de vecteur  $u_n$  vérifiant

$$\left\{ \begin{array}{ll} \operatorname{div} u_n = 0 & \text{dans } \Omega_n \\ \operatorname{rot} u_n = \omega_n & \text{dans } \Omega_n \\ u_n \cdot n = 0 & \text{sur } \partial\Omega_n \\ \oint_{\partial\Omega_n} u_n \cdot \mathbf{ds} = \gamma & \text{pour } t \in [0, \infty) \\ \lim_{|x| \rightarrow \infty} |u_n| = 0. & \end{array} \right.$$

La loi de Biot-Savart est la loi donnant  $u_n$  en fonction de  $\omega_n$  et  $\gamma$ .

# Green functions

La fonction de Green vérifie :

$$\begin{cases} \Delta_y G_{\Omega_n}(x, y) = \delta(y - x) \text{ pour } x, y \in \Omega_n \\ G_{\Omega_n}(x, y) = 0 \text{ pour } y \in \partial\Omega_n \\ G_{\Omega_n}(x, y) = G_{\Omega_n}(y, x) \end{cases}$$

Nous introduisons

$$K_{\Omega_n}(x, y) := \nabla_x^\perp G_{\Omega_n}(x, y)$$

et

$$K_{\Omega_n}[f](x) := \int_{\Omega_n} K_{\Omega_n}(x, y) f(y) dy.$$

Dans  $\mathbb{R}^2$ 

La fonction de Green est

$$G_{\mathbb{R}^2}(x, y) = \frac{1}{2\pi} \ln |x - y|.$$

La loi de Biot Savart dans le plan entier est

$$u_n = K * \omega_n,$$

avec

$$K(x) = \frac{1}{2\pi} \frac{x^\perp}{|x|^2}.$$

## Dans $D^c$

La fonction de Green est

$$G_{D^c}(x, y) = \frac{1}{2\pi} \ln \frac{|x - y|}{|x - y^*||y|}.$$

Le champ de vecteur harmonique

$$H_{D^c}(x) = \frac{1}{2\pi} \nabla^\perp \ln |x| = \frac{1}{2\pi} \frac{x^\perp}{|x|^2}$$

est l'unique champ de vecteur vérifiant

$$\left\{ \begin{array}{ll} \operatorname{div} H_{D^c} = 0 & \text{dans } D^c \\ \operatorname{rot} H_{D^c} = 0 & \text{dans } D^c \\ H_{D^c} \cdot n = 0 & \text{sur } \partial D \\ H_{D^c} = \mathcal{O}(1/|x|) \text{ quand } |x| \rightarrow \infty \\ \int_{\partial D} H_{D^c} \cdot \mathbf{ds} = 1. \end{array} \right.$$

Dans  $D^c$ 

La loi de Biot-Savart à l'extérieur de la boule unité est

$$u_n = u_n(t, x) = K_{D^c}[\omega_n(t, \cdot)](x) + \alpha H_{D^c}(x),$$

avec

$$K_D(x, y) = \frac{1}{2\pi} \left( \frac{(x - y)^\perp}{|x - y|^2} - \frac{(x - y^*)^\perp}{|x - y^*|^2} \right).$$

et  $\alpha(t) = \gamma + \int_{D^c} \omega_n(t, x) dx$ .



## Dans $\Omega_n$

La fonction de Green est

$$G_n(x, y) = \frac{1}{2\pi} \ln \frac{|\mathcal{T}_n(x) - \mathcal{T}_n(y)|}{|\mathcal{T}_n(x) - \mathcal{T}_n(y)^*| |\mathcal{T}_n(y)|}.$$

Le champ de vecteur harmonique est

$$H_n(x) = \frac{1}{2\pi} \nabla^\perp \ln |\mathcal{T}_n(x)| = \frac{1}{2\pi} D\mathcal{T}_n^t(x) \frac{\mathcal{T}_n(x)^\perp}{|\mathcal{T}_n(x)|^2}.$$

La loi de Biot-Savart dans un domaine extérieur est

$$u_n = u_n(t, x) = K_n[\omega_n(t, \cdot)](x) + \alpha H_n(x),$$

avec

$$K_n(x, y) = \frac{1}{2\pi} D\mathcal{T}_n^t(x) \left( \frac{(\mathcal{T}_n(x) - \mathcal{T}_n(y))^\perp}{|\mathcal{T}_n(x) - \mathcal{T}_n(y)|^2} - \frac{(\mathcal{T}_n(x) - \mathcal{T}_n(y)^*)^\perp}{|\mathcal{T}_n(x) - \mathcal{T}_n(y)^*|^2} \right).$$

et  $\alpha(t) = \gamma + \int_{\Omega_n} \omega_n(t, x) dx$ .

# Convergence des noyaux et théorème de Caratheodory (1912)

Soit  $\mathcal{T}_n$  l'unique biholomorphisme tel que

$$\mathcal{T}_n : O_n^c \mapsto D^c, \quad \text{avec } \mathcal{T}_n(\infty) = \infty, \quad \mathcal{T}_n'(\infty) > 0.$$

## **Proposition**

*Soit  $\Pi$  la composante connexe non borné de  $\Omega$ . Il existe un unique biholomorphisme  $\mathcal{T}$  de  $\Pi$  vers  $D^c$ , satisfaisant  $\mathcal{T}(\infty) = \infty$ ,  $\mathcal{T}'(\infty) > 0$ . De plus, nous avons les propriétés de convergence suivantes :*

- i)  $\mathcal{T}_n^{-1}$  converge localement uniformément vers  $\mathcal{T}^{-1}$  dans  $D^c$ .
- ii)  $\mathcal{T}_n$  (resp.  $\mathcal{T}_n'$ ) converge localement uniformément vers  $\mathcal{T}$  (resp. vers  $\mathcal{T}'$ ) dans  $\Pi$ .
- iii)  $|\mathcal{T}_n|$  converge localement uniformément vers 1 dans  $\Omega \setminus \Pi$ .

**Lemme**

Soit  $R_0$  assez grand pour que  $\Pi^c \cup \text{supp } \omega_n^0 \subset B(0, R_0)$ . Alors, il existe  $C_0 = C(\|\omega^0\|_{L^1}, \|\omega^0\|_{L^\infty}, R_0)$  tel que

$$\|u_n(t, x)\|_{L^\infty(\mathbb{R}^+ \times B(0, R_0)^c)} \leq C_0, \quad \forall n.$$

Comme  $\omega_n$  est transporté par  $u_n$ , nous pouvons conclure que

$$\text{supp } \omega_n(t, \cdot) \subset B(0, R_0 + C_0 t), \quad \forall t, \forall n.$$

Estimation d'énergie :

$$\|\nabla \psi_n^0(t, \cdot)\|_{L^2(\Omega_n)} \leq \|\omega_n(t, \cdot)\|_{L^2} \|\psi_n^0(t, \cdot)\|_{L^2(\text{supp } \omega_n)}.$$

Inégalité de Poincaré sur  $B(0, R_0 + C_0 T)$  :

$$\|\nabla \psi_n^0(t, \cdot)\|_{L^2(\Omega_n)} \leq C.$$

Inégalité de Poincaré sur  $K$  :  $\|\psi_n^0(t, \cdot)\|_{H_0^1(\Omega_n \cap K)} \leq C, \quad \forall t \in [0, T].$

Estimation de la vitesse :  $\|u_n(t)\|_{L^2(\Omega_n \cap K)} \leq C.$

$\implies$  compacité forte de  $u_n$  vers  $u$  dans  $L^2(\mathbb{R}^+ \times \Omega)$

# Théorème d'existence dans un domaine extérieur

## Théorème (Gérard Varet - C.L.)

Soit  $p > 2$  et  $u_0$  une donnée initiale telle que

$$u^0 \in L_{loc}^2(\Omega), \operatorname{rot} u^0 \in L_c^p(\bar{\Omega}), \operatorname{div} u^0 = 0, u^0 \cdot n|_{\partial\Omega} = 0, \lim_{|x| \rightarrow \infty} u^0(x) = 0,$$

alors il existe une solution faible global aux équations d'Euler dans  $\Omega$  telle que

$$u \in L_{loc}^\infty(\mathbb{R}^+; L_{loc}^2(\bar{\Omega})) \quad \text{et} \quad \operatorname{rot} u \in L^\infty(\mathbb{R}^+; L^1 \cap L^p(\Omega)).$$

Résumé : nous avons considéré  $u_n$  une solution forte aux équations d'Euler  $\Omega_n := \tilde{\Omega}_n \setminus \bar{O}_n^j$ , et nous avons obtenu la compacité grâce à la  $\gamma$ -convergence et la convergence des noyaux.

# Plan de l'exposé

- 1 Solution forte dans un domaine régulier
- 2 Solution faible dans 2 domaines non réguliers
- 3 Existence de solution faible dans les domaines singuliers
  - Domaines bornés simplement connexes
  - Domaines bornés avec un nombre fini de trous
  - Domaines non bornés avec un trou
- 4 Loi de Biot-Savart dans les domaines simplement connexes
- 5 **Unicité des solutions faibles dans quelques domaines singuliers**
  - Propriétés de la solution
  - Méthode de Liapounov
  - Preuve de l'unicité

## La preuve de Yudovich

Dans les domaines réguliers, avec  $\omega^0 \in L^1 \cap L^\infty$ . Soient  $u_1$  et  $u_2$  deux solutions. Alors  $\tilde{u} := u_1 - u_2$  vérifie

$$\partial_t \tilde{u} + u_1 \cdot \nabla \tilde{u} + \tilde{u} \cdot \nabla u_2 = -\nabla \tilde{p}.$$

$\tilde{u}$  et  $\int_\Omega$ , nous obtenons

$$\frac{1}{2} \frac{d}{dt} \|\tilde{u}\|_{L^2}^2 \leq \int |\tilde{u}| |\nabla u_2| |\tilde{u}|.$$

**Inégalité de Calderón-Zygmund :**

$$\|\nabla u_2\|_{L^p(\Omega)} \leq Cp \|\omega_2\|_{L^p(\Omega)}, \quad \forall p \in [2, \infty).$$

Alors,  $\frac{1}{2} \frac{d}{dt} \|\tilde{u}\|_{L^2}^2 \leq Cp \|\tilde{u}\|_{L^2}^{2-\frac{2}{p}}$  et nous avons par un argument de type Gronwall

$$\|\tilde{u}(T, \cdot)\|_{L^2}^2 \leq (2CT)^p, \quad \forall T, p > 2.$$

Nous choisissons  $T < 1/(2C)$ , et  $p \rightarrow \infty \implies$  unicité sur  $[0, \frac{1}{2C})$   
+ itération.

# Plan de l'exposé

- 1 Solution forte dans un domaine régulier
- 2 Solution faible dans 2 domaines non réguliers
- 3 Existence de solution faible dans les domaines singuliers
  - Domaines bornés simplement connexes
  - Domaines bornés avec un nombre fini de trous
  - Domaines non bornés avec un trou
- 4 Loi de Biot-Savart dans les domaines simplement connexes
- 5 **Unicité des solutions faibles dans quelques domaines singuliers**
  - Propriétés de la solution
  - Méthode de Liapounov
  - Preuve de l'unicité

Soit  $\Omega$  un domaine **borné simplement connexe** tel que le bord a un nombre fini de coins (d'angle  $\alpha_j$  en  $z_j$ ).

Soit  $u$  une solution faible aux équations d'Euler telle que  $u \in L^\infty_{\text{loc}}(\mathbb{R}^+; L^2(\Omega))$  et  $\text{rot } u \in L^\infty(\mathbb{R}^+; L^1 \cap L^\infty)$ .

Loi de Biot-Savart :

$$u(t, x) = \frac{D\mathcal{T}^t(x)}{2\pi} \int_{\Omega} \left( \frac{(\mathcal{T}(x) - \mathcal{T}(y))^\perp}{|\mathcal{T}(x) - \mathcal{T}(y)|^2} - \frac{(\mathcal{T}(x) - \mathcal{T}(y)^*)^\perp}{|\mathcal{T}(x) - \mathcal{T}(y)^*|^2} \right) \omega(t, y) dy.$$



# Estimations elliptiques près d'un coin

## Théorème (Grisvard, Kozlov-Mazya-Rossmann)

Le biholomorphisme  $\mathcal{T}$  satisfait

- $\mathcal{T}^{-1}$  et  $\mathcal{T}$  s'étend continûment jusqu'au bord ;
- $D\mathcal{T}^{-1}$  s'étend continûment jusqu'au bord, excepté aux points  $\mathcal{T}(z_i)$  dont  $\alpha_i < \pi$  où  $D\mathcal{T}^{-1} \approx \frac{1}{|y - \mathcal{T}(z_i)|^{1 - \frac{\alpha_i}{\pi}}}$  ;
- $D\mathcal{T}$  s'étend continûment jusqu'au bord, excepté aux points  $z_i$  dont  $\alpha_i > \pi$  où  $D\mathcal{T} \approx \frac{1}{|x - z_i|^{1 - \frac{\pi}{\alpha_i}}}$  ;
- $D^2\mathcal{T}$  appartient à  $L_{\text{loc}}^p(\bar{\Omega})$  pour tout  $p < 4/3$ .

Si  $\alpha_i > \pi/2, \forall i$ , alors  $u \approx 1/|x - z_i|^{1 - \frac{\pi}{\alpha_i}}$  Euler 2D dans des domaines non réguliers

### Proposition

La paire d'extension vérifie au sens des distributions

$$\begin{cases} \partial_t \bar{\omega} + \bar{u} \cdot \nabla \bar{\omega} = 0, & \text{dans } \mathbb{R}^2 \times (0, \infty) \\ \operatorname{div} \bar{u} = 0 \text{ et } \operatorname{rot} \bar{u} = \bar{\omega} + g_{\bar{\omega}}(s) \delta_{\partial\Omega}, & \text{dans } \mathbb{R}^2 \times [0, \infty) \\ \bar{\omega}(x, 0) = \bar{\omega}_0(x), & \text{dans } \mathbb{R}^2. \end{cases}$$

où  $\delta_{\partial\Omega}$  est la masse de Dirac le long de la courbe et  $g_{\bar{\omega}}$  est :

$$g_{\bar{\omega}}(x) = -u \cdot \hat{\tau} = - \left[ \lim_{\rho \rightarrow 0^+} K_{\Omega}[\bar{\omega}](x - \rho \hat{n}) \right] \cdot \hat{\tau}$$

De plus, grâce aux estimations elliptiques, nous savons que

$$\bar{u} \in L_{\text{loc}}^{\infty} \left( \mathbb{R}^+, W_{\text{loc}}^{1,1}(\mathbb{R}^2) \right) \cap L_{\text{loc}}^{\infty} \left( \mathbb{R}^+, L^1(\mathbb{R}^2) + L^{\infty}(\mathbb{R}^2) \right).$$

$\implies \bar{\omega}$  est une solution renormalisée au sens de DiPerna-Lions.

Alors,  $\|\omega(t, \cdot)\|_{L^p} = \|\omega^0\|_{L^p}, \forall t \geq 0, \forall p \in [1, \infty]$ . Euler 2D dans des domaines non réguliers

# Plan de l'exposé

- 1 Solution forte dans un domaine régulier
- 2 Solution faible dans 2 domaines non réguliers
- 3 Existence de solution faible dans les domaines singuliers
  - Domaines bornés simplement connexes
  - Domaines bornés avec un nombre fini de trous
  - Domaines non bornés avec un trou
- 4 Loi de Biot-Savart dans les domaines simplement connexes
- 5 **Unicité des solutions faibles dans quelques domaines singuliers**
  - Propriétés de la solution
  - Méthode de Liapounov
  - Preuve de l'unicité

# Les trajectoires

Quand la vitesse  $u$  est régulière, elle engendre un flot  $\phi_x(t)$  définit par

$$\frac{d}{dt}\phi_x(t) = u(t, \phi_x(t)), \quad \phi_x(0) = x,$$

et nous avons  $\frac{d}{dt}\omega(t, \phi_x(t)) \equiv 0$ .

Nous introduisons

$$L_1(t, x) := \frac{1}{2\pi} \int_{\Omega} \ln\left(\frac{|\mathcal{T}(x) - \mathcal{T}(y)|}{|\mathcal{T}(x) - \mathcal{T}(y)^*| |\mathcal{T}(y)|}\right) \omega(t, y) dy$$

et

$$L(t) := -\ln |L_1(t, \phi(t))|,$$

qui tend vers l'infini si  $\phi(t)$  va vers le bord.

# Explosion près du bord

## Lemme

Il existe  $C_1 = C_1(\omega_0)$  tel que

$$|L_1(t, x)| \leq C_1 ||\mathcal{T}(x)| - 1|^{1/2}, \forall x, \forall t.$$

## Lemme

Si  $\omega_0$  est négative, alors il existe  $C_2 = C_2(\omega_0)$  tel que

$$L_1(t, x) \geq C_2 ||\mathcal{T}(x)| - 1|, \forall x, \forall t.$$

Supposons que  $L(0) < \infty$ . Nous dérivons  $L$  :

$$L'(t) = - \left( \partial_t L_1(t, \phi(t)) + \phi'(t) \cdot \nabla L_1(t, \phi(t)) \right) / L_1(t, \phi(t)).$$

Tout d'abord, nous remarquons que  $u(t, x) \cdot \nabla L_1(t, x) \equiv 0$ .

Nous calculons :

$$\begin{aligned} \partial_t L_1(t, x) &= \frac{1}{2\pi} \int_{\Omega} \ln \left( \frac{|\mathcal{T}(x) - \mathcal{T}(y)|}{|\mathcal{T}(x) - \mathcal{T}(y)^*| |\mathcal{T}(y)|} \right) \partial_t \omega(y) dy \\ &= - \frac{1}{2\pi} \int_{\Omega} \ln \left( \frac{|\mathcal{T}(x) - \mathcal{T}(y)|}{|\mathcal{T}(x) - \mathcal{T}(y)^*| |\mathcal{T}(y)|} \right) \operatorname{div} (u(y) \omega(y)) dy \\ &= \frac{1}{2\pi} \int_{\Omega} \nabla_y \left[ \ln \left( \frac{|\mathcal{T}(x) - \mathcal{T}(y)|}{|\mathcal{T}(x) - \mathcal{T}(y)^*| |\mathcal{T}(y)|} \right) \right] \cdot u(y) \omega(y) dy \\ &= \frac{1}{2\pi} \int_{\Omega} \left[ \left( \frac{\mathcal{T}(y) - \mathcal{T}(x)}{|\mathcal{T}(y) - \mathcal{T}(x)|^2} - \frac{\mathcal{T}(y) - \mathcal{T}(x)^*}{|\mathcal{T}(y) - \mathcal{T}(x)^*|^2} \right) \right. \\ &\quad \left. DT(y) \frac{1}{2\pi} DT^T(y) R[\omega](y) \right] \omega(y) dy \\ &= \frac{1}{(2\pi)^2} \int_{\Omega} \left[ \left( \frac{\mathcal{T}(y) - \mathcal{T}(x)}{|\mathcal{T}(y) - \mathcal{T}(x)|^2} - \frac{\mathcal{T}(y) - \mathcal{T}(x)^*}{|\mathcal{T}(y) - \mathcal{T}(x)^*|^2} \right) R[\omega](y) \right] |\det(DT)(y)| dy \end{aligned}$$

**Lemme**

Il existe  $C_3$  tel que

$$|\partial_t L_1(t, x)| \leq C_3 \|\mathcal{T}(x) - 1\| \left(1 + \left| \ln \|\mathcal{T}(x) - 1\| \right|\right), \quad \forall x, \forall t.$$

Nous avons donc

$$L'(t) = \frac{\partial_t L_1}{L_1} \leq \ln L_1 = L(t)$$

d'où  $L$  reste bornée.

**Proposition**

Soit  $\omega_0$  à support compact dans  $\Omega$ . Si  $\omega_0$  est positif alors, pour tout  $\mathbf{T}^* > 0$ , il existe à voisinage  $U_{\mathbf{T}^*}$  de  $\partial\Omega$  tel que

$$\omega(t) \equiv 0 \quad \text{dans } U_{\mathbf{T}^*}, \quad \forall t \in [0, \mathbf{T}^*].$$

# Plan de l'exposé

- 1 Solution forte dans un domaine régulier
- 2 Solution faible dans 2 domaines non réguliers
- 3 Existence de solution faible dans les domaines singuliers
  - Domaines bornés simplement connexes
  - Domaines bornés avec un nombre fini de trous
  - Domaines non bornés avec un trou
- 4 Loi de Biot-Savart dans les domaines simplement connexes
- 5 **Unicité des solutions faibles dans quelques domaines singuliers**
  - Propriétés de la solution
  - Méthode de Liapounov
  - Preuve de l'unicité



Soit  $v_i := K_{\mathbb{R}^2}[\omega_i]$  et  $w_i := u_i - v_i$ . Nous notons par tilde la différence, et nous avons

$$\partial_t \tilde{v} + \tilde{v} \cdot \nabla v_1 + v_2 \cdot \nabla \tilde{v} + \operatorname{div} (\tilde{v} \otimes w_1 + v_2 \otimes \tilde{w} + w_1 \otimes \tilde{v} + \tilde{w} \otimes v_2) - (v_1(s)^\perp \tilde{g}_{\tilde{v},0}(s) - \tilde{v}(s)^\perp \tilde{g}_{v_2,\gamma_0}(s))$$

$\cdot \tilde{v}$  et on intègre. Nous avons quelques termes du genre  $\int_{\mathbb{R}^2} |w_1| |\tilde{v}| |\nabla \tilde{v}|$ , avec  $w_1$  explosant près des coins. Loin du bord, nous suivons ce qu'a fait Yudovich, et près du bord nous calculons

$$\int_U |w_1| |\tilde{v}| |\nabla \tilde{v}| \leq \|w_1\|_{L^1(U)} \|\tilde{v}\|_{L^\infty(U)} \|\nabla \tilde{v}\|_{L^\infty(U)} \leq C \|\tilde{v}\|_{L^2(U)}^2$$

$\implies$  unicité par Gronwall.

## Théorème (C.L.)

Soit  $\Omega$  est un ouvert borné simplement connexe, tel que  $\partial\Omega$  a un nombre fini de coins avec des angles supérieur à  $\pi/2$  et soit  $u_0$  vérifiant (CC). Si  $\text{rot } u_0 \in L_c^\infty(\Omega)$  est positif (resp. négatif), alors **il existe une unique solution faible globale** sur les équations d'Euler sur  $\Omega$  vérifiant

$$u \in L_{\text{loc}}^\infty(\mathbb{R}^+; L_{\text{loc}}^2(\Omega)), \text{ rot } u \in L^\infty(\mathbb{R}^+; L^1 \cap L^\infty(\Omega)).$$

## Théorème (C.L.)

Soit  $\Omega$  est un ouvert borné simplement connexe, tel que  $\partial\Omega$  a un nombre fini de coins avec des angles supérieur à  $\pi/2$  et soit  $u_0$  vérifiant (CC). Si  $\text{rot } u_0 \in L_c^\infty(\Omega)$  est positif (resp. négatif), alors **il existe une unique solution faible globale** sur les équations d'Euler sur  $\Omega$  vérifiant

$$u \in L_{\text{loc}}^\infty(\mathbb{R}^+; L_{\text{loc}}^2(\Omega)), \text{ rot } u \in L^\infty(\mathbb{R}^+; L^1 \cap L^\infty(\Omega)).$$

Dans les domaines extérieurs, il faut considérer la circulation, les champs de vecteurs harmoniques, contrôler la taille du support de la vorticité.

## Théorème (C.L.)

Soit  $\Omega$  est un ouvert borné simplement connexe, tel que  $\partial\Omega$  a un nombre fini de coins avec des angles supérieur à  $\pi/2$  et soit  $u_0$  vérifiant (CC). Si  $\text{rot } u_0 \in L_c^\infty(\Omega)$  est positif (resp. négatif), alors **il existe une unique solution faible globale** sur les équations d'Euler sur  $\Omega$  vérifiant

$$u \in L_{\text{loc}}^\infty(\mathbb{R}^+; L_{\text{loc}}^2(\Omega)), \text{rot } u \in L^\infty(\mathbb{R}^+; L^1 \cap L^\infty(\Omega)).$$

## Théorème (C.L.)

Soit  $\Omega := \mathbb{R}^2 \setminus \mathcal{C}$ , où  $\mathcal{C}$  est un compact simplement connexe, tel que  $\partial\Omega$  a un nombre fini de coins avec des angles supérieur à  $\pi/2$ . Soit  $u_0$  vérifiant (CC). Si  $\text{rot } u_0 \in L_c^\infty(\Omega)$  est positif et  $\gamma_0 \leq -\int \text{rot } u_0$  (resp.  $\text{rot } u_0$  négatif et  $\gamma_0 \geq -\int \text{rot } u_0$ ), alors **il existe une unique solution faible globale** aux équations d'Euler dans  $\Omega$ , vérifiant